

Wiederholung: Frequenzantwort

Stabiles LTI-System $G(s) = \frac{Z(s)}{N(s)}$ mit Eingang: $u(t) = e^{j\omega t}$

$\rightarrow U(s) = \frac{1}{s - j\omega} \rightarrow Y(s) = G(s) \cdot U(s)$
 $= \frac{Z(s)}{N(s)(s - j\omega)} = \frac{a}{s - j\omega} + \text{Rest} \quad (*)$

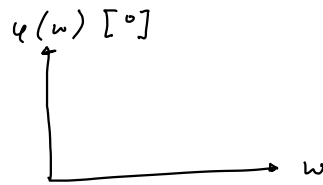
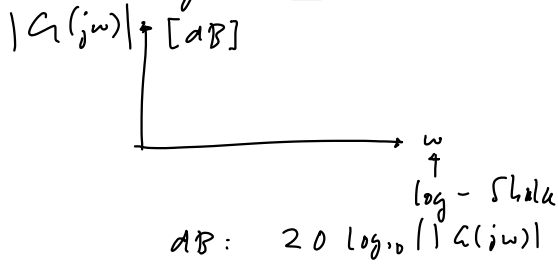
$(*) \cdot (s - j\omega) \rightarrow \frac{Z(s)}{N(s)} = a + (s - j\omega) \cdot \text{Rest}$
 $s = j\omega \rightarrow \left[a = \frac{Z(j\omega)}{N(j\omega)} = G(j\omega) = |G(j\omega)| e^{j\varphi(\omega)} \right]$
 $\varphi = \arg(G(j\omega))$

$y(t) = \mathcal{L}^{-1}(Y(s)) = a e^{j\omega t} = G(j\omega) e^{j\omega t}$
 ("t gross") $= |G(j\omega)| e^{j(\omega t + \varphi(\omega))}$

$|G(j\omega)|$: Verstärkungsfaktor } Frequenzgang
 $\varphi(\omega)$: Phasenverschiebung

\rightarrow Frequenzgang gegeben durch Transferfkt. $G(s)$ entlang imag. Achse

Grafische Darstellung: Bode Plots



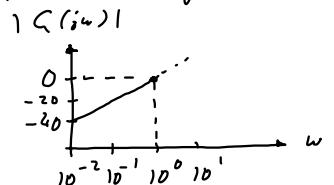
Bsp:

$G(s) = \frac{s}{s+1} : |G(j\omega)| = \left| \frac{j\omega}{j\omega+1} \right|$

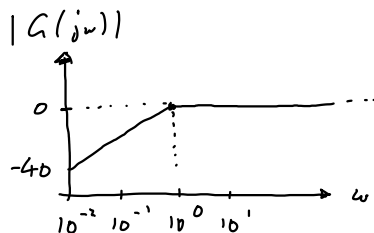
ω gross: $|G(j\omega)| = \left| \frac{j\omega}{j\omega+1} \right| \approx 1 \rightarrow \log_{10}(|G(j\omega)|) \approx \log_{10}(1) = 0$
 $\rightarrow 20 \log_{10}(|G(j\omega)|) \approx 0$

ω klein: $|G(j\omega)| = \left| \frac{j\omega}{j\omega+1} \right| \approx \omega$ (since $j\omega+1 \approx 1$)
 $\rightarrow \log_{10}(|G(j\omega)|) \approx \log_{10}(\omega)$
 $\rightarrow 20 \log_{10}(|G(j\omega)|) \approx 20 \log_{10}(\omega)$

Gerade mit Steigung 20



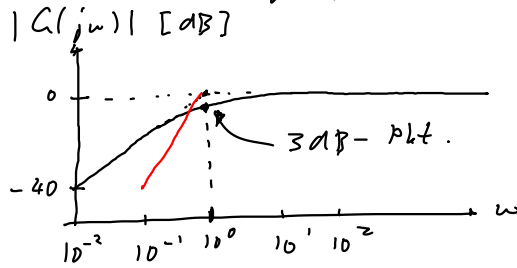
Zusammen:



Im Schnittpunkt: $\omega = 10^0 = 1$

$$\rightarrow |G(j\omega)| = \left| \frac{j\omega}{j\omega + 1} \right| = \left| \frac{j}{j+1} \right| = \frac{|j|}{|j+1|} = \frac{1}{\sqrt{2}}$$

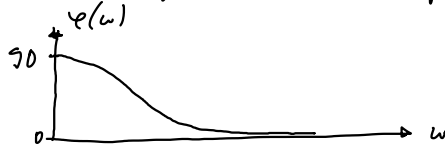
$$\rightarrow 20 \log_{10}(|G(j\omega)|) = 20 \log_{10}(2^{-\frac{1}{2}}) = -10 \underbrace{\log_{10}(2)}_{0.301} = -3.01$$



Phase:

ω gross: $G(j\omega) \approx 1 \rightarrow \arg(G(j\omega)) \approx 0$

ω klein: $G(j\omega) \approx j\omega \rightarrow \arg(G(j\omega)) \approx \frac{\pi}{2} = 90^\circ$



Bem:

$$|G| = \frac{s}{1+s} \cdot \frac{s}{1+s}$$

ist Tiefpassfilter.

für: $(RC=1)$



Hochpass!

Aufgabe: $G(s) = \frac{1}{s+1}$

Lösung: Bode-Plot für $|G(j\omega)|$

Lösung: ω gross: $|G(j\omega)| = \left| \frac{1}{j\omega+1} \right| \approx \frac{1}{\omega}$

$$20 \log_{10}(|G(j\omega)|) \approx 20 \log_{10}\left(\frac{1}{\omega}\right)$$

$$= -20 \log_{10}(\omega)$$

→ Gerade mit Steigung = -20

ω klein: $|G(j\omega)| = \left| \frac{1}{j\omega+1} \right| \approx 1$

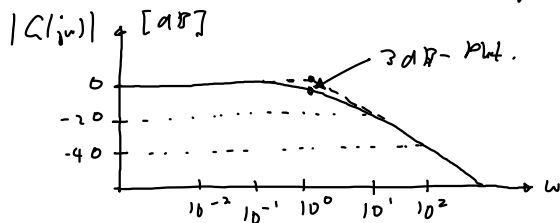
$$20 \log_{10}(|G(j\omega)|) \approx 0$$

Schnittpkt. der Asymptoten bei: $\omega = 10^0 = 1$
(→ $\log_{10}(\omega) = 0$)

3dB-Pkt. bei $\omega = 10^0 = 1$: $\rightarrow |G(j\omega)| = \left| \frac{1}{j+1} \right| = \frac{1}{\sqrt{2}} \rightarrow 20 \log_{10}(|G(j\omega)|) = 20 \log_{10}\left(\frac{1}{\sqrt{2}}\right)$

$$= -10 \log_{10}(2)$$

$$= -3.01$$



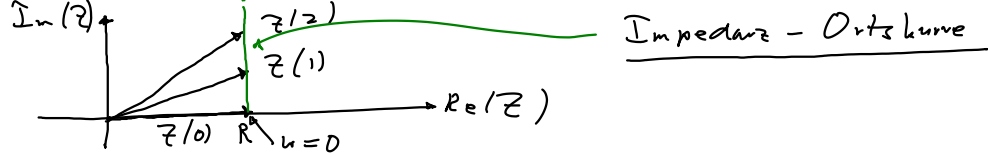
(Tiefpass)

Ortskurven: Ist Darstellung einer komplexen Größe, welche von einem reellen Parameter abhängt.

Bsp: Impedanz Z von:

$$Z = Z(\omega) = R + j\omega L \quad \omega \geq 0$$

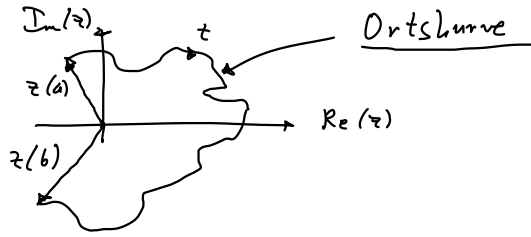
↑ reeller Parameter: Kreisfrequenz



Def.: Eine Vorschrift: $z: [a, b] \rightarrow \mathbb{C}$

$$t \mapsto z(t) = x(t) + jy(t)$$

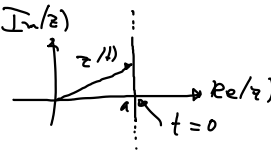
heißt komplexwertige Fkt. $z(t)$, der reellen Variablen t .



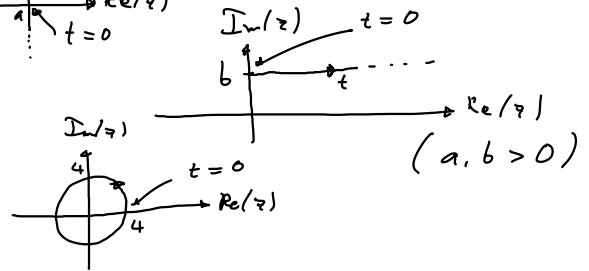
Bem.: $z(t) = x(t) + jy(t)$

als Ortskurve in \mathbb{C} ist analog zur Kurve: $\vec{r}(t) = \begin{pmatrix} x(t) \\ y(t) \end{pmatrix}$ in \mathbb{R}^2 .

Bsp.: (i) $z(t) = a + jbt, t \in \mathbb{R}$



(ii) $z(t) = at + jb; t \geq 0$



(iii) $z(t) = 4e^{2jt}; t \in [0, \pi]$

$$= 4(\underline{\cos(2t)} + j\underline{\sin(2t)})$$

